

人机共融，更安全，更智能！



协作机器人

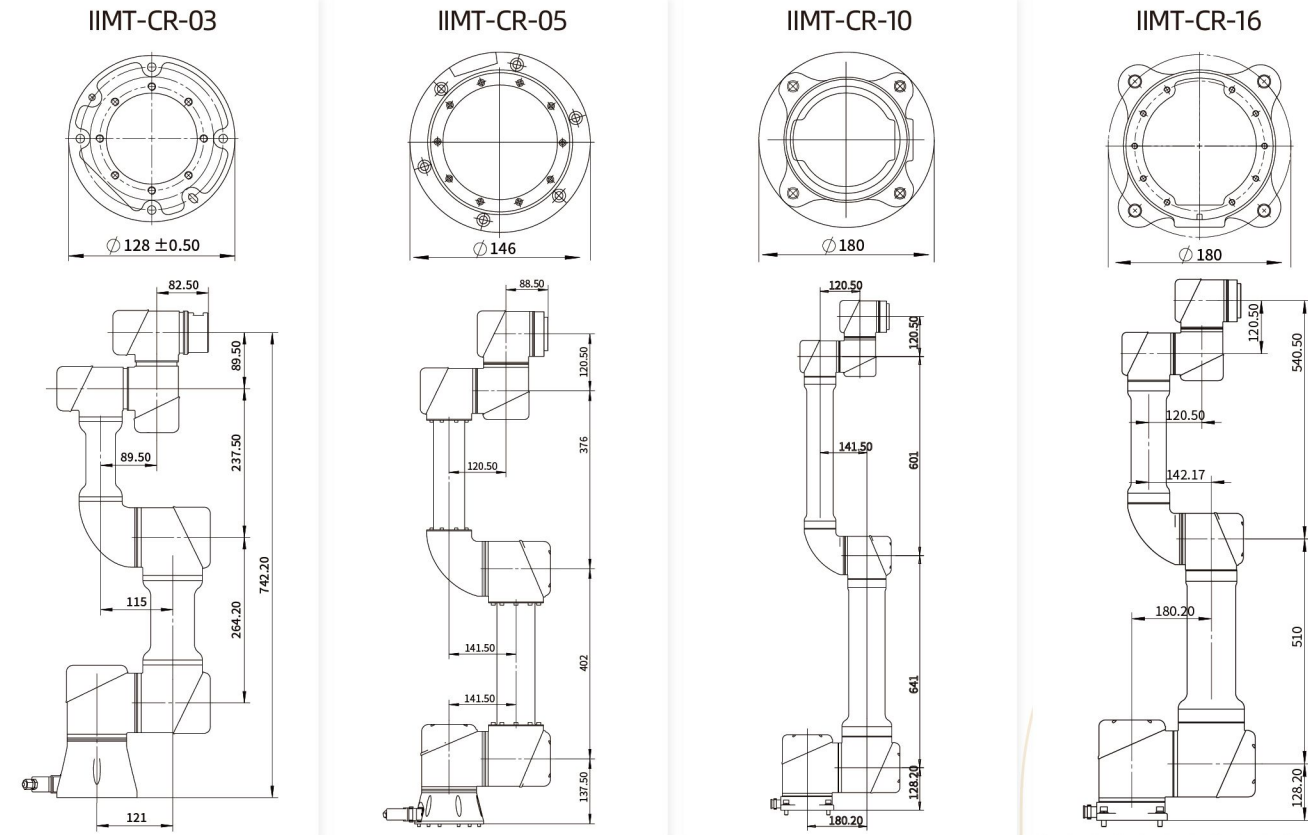
Collaborative Robot

工业风 CR系列本体

六轴自由度帮助制造型企业解决招人难问题，节省用人成本，分担重复性、精密性工作，需搭配末端执行器等使用。



- 碰撞检测等功能，保证安全的人机共融，通过欧盟CE、CMA等多项认证
- 拖动示教、可视化编程、远程培训支持，无需精通编程语言也可轻松操作
- 小身量大负载，可叠加在各产线，平均1小时快速部署，不影响原产线运转



图：协作机器人示意图 型号：IIMT-CR-03/05/10/16

产品功能

自研伺服关节模组
拖动示教

碰撞安全检测
操作便捷

重复定位精度±0.03mm
部署灵活

产品参数

型号	IIMT-CR-03	IIMT-CR-05	IIMT-CR-10	IIMT-CR-16
有效负载	3kg	5kg	10kg	16kg
有效工作半径	600mm	900mm	1300mm	1000mm
自重	13kg	20.4kg	32kg	30.8kg
速度	关节最大 180°/s 工具端平均：0.9m/s	关节最大 180°/s 工具端平均：1.5m/s	关节最大 180°/s 工具端平均：2m/s	关节最大 180°/s 工具端平均：1.6m/s
可重复定位精度	±0.03mm	±0.03mm	±0.05mm	±0.05mm
可检测最小碰撞力	30N	30N	50N	50N
碰撞后响应延长时间	≤ 0.1s			
功耗	运行典型的程序功耗约为200W 运行典型的程序功耗约为300W 运行典型的程序功耗约为500W 运行典型的程序功耗约为500W			
编程	图形化用户界面、12 寸触摸屏带固定支架、TCP/IP 接口脚本（指令）编程、C/C++ 编程接口			
人机共融	5 项安全配置、参照 EN ISO 13849-1:2008、PLD			
关节范围	±180°			
自由度	6 个旋转关节			
材质	铝合金，ABS 塑料			
通信接口	TCP/IP 100Mbit, ModbusTCP			
控制箱 I/O 端口	16路数字输入、13路数字输出、4路模拟输入			
控制箱尺寸	400×210×500mm			
IP等级	IP54			
环境温度	0 ~ 45℃			
环境湿度	25~85%（无冷凝）			
电源	220VAC, 50Hz			

应用场景

